

dove

$$A_1, \dots, A_n, \quad b =$$

Ciò posto osserviamo che, in virtù delle (6), le equazioni (5) possono scriversi nel modo seguente

$$(8) \quad \sum_{i=1}^n A_i \frac{\partial V}{\partial x_i} + b = 0 \quad (i=1, \dots, n)$$

e che coll'aiuto di queste n relazioni lineari fra le variabili x e le variabili y , le due funzioni X, Y sono trasformabili l'una nell'altra, ammesse le primitive relazioni fra le x e le y che entrano rispettivamente nei coefficienti di quelle due funzioni. Ora, se V è una funzione qualunque delle variabili x_1, x_2, \dots, x_n le sue derivate parziali rispetto a queste variabili sono legate alle analoghe derivate rispetto alle variabili y dalle relazioni

$$(9) \quad \frac{\partial V}{\partial x_i} = \sum_{j=1}^n \frac{\partial V}{\partial y_j} \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \quad (i=1, 2, \dots, n)$$

aventi gli stessi coefficienti delle (8). Quindi, nello stesso modo che le equazioni (8) rendono identiche fra loro le due funzioni (7), così le equazioni (9) devono rendere identiche, ossia trasformare l'una nell'altra, quelle due funzioni che si deducono dalle

(i) col sostituire le derivate parziali $\frac{\partial V}{\partial x_i}$ alle E e le derivate $\frac{\partial V}{\partial y_j}$ alle T , vale a dire le due funzioni

$$E = \sum_{i=1}^n A_i \frac{\partial V}{\partial x_i} + b \quad T = \sum_{j=1}^n A_j \frac{\partial V}{\partial y_j} + b$$

Di qui, ricordando che dalla funzione quadratica reciproca di una data si ripassa alla primitiva colle stesse leggi con cui si è dedotto la prima dalla seconda, si raccoglie il teorema seguente :

Sia data la funzione.

$$T = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j + b$$

quadratica ed omogenea rispetto alle n derivate parziali di una funzione V delle variabili indipendenti x_1, x_2, \dots, x_n , nella quale i coefficienti a_{rs} possono contenere in modo qualunque queste variabili e la funzione V . Per trasformare la funzione T dalle variabili anzidette alle nuove variabili y_1, y_2, \dots, y_n si costituisca l'espressione differenziale

i cui coefficienti A_{rs} sono reciproci di quelli della T ; per
me^o delle relazioni fra \dot{e} x e